

三菱電機産業用ロボット

CR800/750/700/500 シリーズ

RT ToolBox3 / RT ToolBox3 mini

取扱説明書

(3F-14C-WINJ /3F-15C-WINJ)



BFP-A3494-U

9.2. 接続の設定

プロジェクトツリーで対象となるプロジェクト名をマウス右ボタンでクリックし、右ボタンメニューから[プロジェクトの編集]を クリックします。 プロジェクト編集画面が表示されます。プロジェクト編集画面の「ステップ 3.通信設定」のページで接続の 設定を行います。

ワークスペース ⊿ 🗔 第一工場 ライン	Д X /1						プロパティ	
D - クスペース 第一工場 ライン 第一工場 ライン 第30モニタ ○ 図 00モニタ ○ 図 00モニタ ○ 図 00 ○ 図 MEL 9 ○ 図 1/05×±+	サンプレンジェクトの編集 プロジェクトの消除。 プロジェクトの可能。 プロジェクトの更新 プロジェクトの更新 プロジェクトの更新 プロジェクトの更新 オフライン 、シクアップ ソール ン	, , ,	1 プロジェクト 編集 # 1 ステップ.3.通信設定 ロボットのネットワーク情報法、[ステップ 1. 概要 2. ロボットモデル 3.通信設定 4. 言語 5. 走行軸 6. 行力の軸 7. ツール 8. 優 優 少 ヤイズ	 コポットとの通信方法を設定します。 ロポットのネットワーク設定 ・ロボットのネットワーク設定をします。 このパンコンの設定をコピーする(P) 通信方法 *RT ToolBox3とロボットとの通信方法を設 すたものい 		192 168 0 20 255 255 255 0 192 168 0 254	7 0 <i>K</i> 7 -	×
			6.FECUTA	カエロ): USB * 送信設定 受信タイムアウト[msec] 受信タイムアウト[msec] リトライ回数	5000 30000 3	<前へ(2) 次へ(2) >	 売了(E) キャンセル 	

図 9-1 接続の設定

通信方法を選択し、[通信設定]の欄で通信方法ごとの詳細設定をします。 設定完了後、[完了]ボタンをクリックします。

通信方法ごとの詳細設定の内容については、次項から説明します。

注意 1 台のコントローラに複数のプロジェクトから同時に接続しないでください 1 台のコントローラに複数のプロジェクトから同時に接続しないでください。 同じデータを参照して、データを正しく読めないことがあります。 1 台のパソコンから複数のコントローラに USB 接続しないでください USB 接続では、1台のパソコンから1台のコントローラしか接続できません。USB ハブを使って複 数のコントローラへ接続することもできません。

9.2.2. TCP/IP(Ethernet)の通信設定

接続するロボットコントローラに割り付けた IP アドレスを入力後、[OK]ボタンをクリックします。

- 「 「 」 プロジェクト 編集 # 1		×
ステップ.3.通信設定		
ロボットのネットワーク情報と、[コボットとの通信方法を設定します。	
ロボットのネットワーク情報と、 ステップ 1.概要 2.0ボットモデル 3.通信設定 4.言語 5.走行軸 6.付加軸 7.ツール 8.質量とサイズ	ATAPとの通信方法を設定します。 □ボットのネットワーク設定 □ボットのネットワーク設定をします。 PPアドレス①: 192 . 168 . 0 . 20 このパソコンの設定をコピーする(P) サブネットマスク(D): 255 . 255 . 0 デフォルトゲートウェイ(D): 192 . 168 . 0 . 254 通信方法 * RT ToolBox3とロボットとの通信方法を設定します。 方法(M): (CP/IP) ▼ 日 通信設定 ボート番号 10001 送信タイムアウト[msec] 5000 受信をイムアウト[msec] 30000 リトライ(回数 0	
	(前へ(1)) 次へ(1) > 完了(1)	年秋七儿 ;

図 9-3 TCP/IP の通信設定

表 9-3 TCP/IP 通信設定項目と初期値									
項目	説明	初期値							
IP アドレス	接続するロボットコントローラの IP アドレスを設定	空白							
使用ポート	通信に使用するポート番号	10001							
送信タイムアウト	送信時のタイムアウト時間 設定可能範囲 最小値 : 1000 msec 最大値 : 30000 msec	5000 msec							
受信タイムアウト	受信時のタイムアウト時間 設定可能範囲 最小値 : 5000 msec 最大値 : 120000 msec	30000 msec							

パソコン側のネットワーク設定(IP アドレス、サブネットマスク、デフォルトゲートウエイ等)については、ネットワークの管理 者にお尋ね下さい。

最小值 :

最大值 : 10 回

0 回

また、ロボットコントローラ側の通信設定については、次を参照ください。

リトライ回数

通信リトライ回数

設定可能範囲

 CR800/CR750/700
 : ロボットコントローラの取扱説明書「機能と操作の詳細解説」、「標準仕様書」

 CRn-500
 : 「Ethernet インターフェースオプション取扱説明書」

注意 同時に10台以上のロボットコントローラを接続するとき 同時に 10 台以上のロボットコントローラを接続する場合は、接続処理に時間がかかるため、受 信タイムアウト時間を10000msec 以上に設定してください。

0回